

Équations différentielles algébriques à coefficients dans les transséries



par Joris van der Hoeven

C.N.R.S., Université Paris-Sud

INRIA Rocquencourt, 27/5/2002



Préparé avec GNU T_EX_{MACS} (www.texmacs.org)



Partie I

Transséries

Corps \mathbb{T} de transséries réticulées en $x \succ 1$:

- Structure sérielle et ordre total \preccurlyeq .
- Stable sous exp et log.
- Réel algébriquement clos.
- Stable sous différentiation, intégration.
- Stable sous composition, inversion.

Origines

Théorie des modèles.

- Dahn & Göring, 1984, 1986
- Wilkie, Van den Dries, Ressayre, etc. 199*

Analyse.

- Écalle, 1989, 1992

Calcul formel.

- Shackell, Salvy, etc. 1990-*
- vdH, 1994-*

Exemples

- $1 + x^{-1} + x^{-2} + x^{-e} + x^{-3} + x^{-e-1} + \dots$
- $1 + \frac{1}{x} + \frac{1}{x^2} + \dots + e^{-x} + \frac{e^{-x}}{x} + \dots + e^{-2x} + \dots$
- $1 + 2^{-x} + 3^{-x} + 4^{-x} + \dots$
- $x^{-1} + x^{-\pi} + x^{-\pi^2} + x^{-\pi^3} + \dots$
- $x + \sqrt{x} + \sqrt{\sqrt{x}} + \sqrt{\sqrt{\sqrt{x}}} + \dots$
- $e^{e^x + \frac{e^x}{x} + \frac{e^x}{x^2} + \dots} + x^{-1} e^{e^x + \frac{e^x}{x} + \frac{e^x}{x^2} + \dots} + \dots$
- $\Gamma(x - \pi) + \log \Gamma(e^{\Gamma(x^2)}) x^{x^{x^x}}$
- $\frac{1}{x} + \frac{1}{e^x} + \frac{1}{e^{e^x}} + \frac{1}{e^{e^{e^x}}} + \dots$
- $f(x) = \frac{1}{x} + f(x^2) + f(e^{\log^2 x})$
- $e^{\sqrt{x} + e^{\sqrt{\log x} + e^{\sqrt{\log \log x} + \dots}}}$

Séries bien ordonnées

- Corps totalement ordonné de constantes C .
- Groupe de monômes \mathfrak{M} , avec un ordre total \succcurlyeq .
- [Hahn 1907] Ensemble des **séries bien ordonnées**

$$C[[\mathfrak{M}]] = \{f: \mathfrak{M} \rightarrow C \mid \text{supp } f \text{ est bien ordonnée}\}$$

forme un corps totalement ordonné.

- $f = c_f \mathfrak{d}_f (1 + \delta_f)$
- $f \preccurlyeq g \Leftrightarrow \mathfrak{d}_f \preccurlyeq \mathfrak{d}_g$
- Décomposition canonique :

$$\begin{array}{ccccc}
 f & = & f^\uparrow & + & f^\circ & + & f^\downarrow \\
 & & \parallel & & \parallel & & \parallel \\
 \sum_{\mathfrak{m} \succ 1} f_{\mathfrak{m}} \mathfrak{m} & & & & f_1 & & \sum_{\mathfrak{m} \prec 1} f_{\mathfrak{m}} \mathfrak{m}
 \end{array}$$

Séries réticulées

f réticulée $\iff \exists m_1, \dots, m_k \prec 1$ et n :

$$\text{supp } f \subseteq \{m_1, \dots, m_k\}^* n.$$

$C[[\mathfrak{M}]] \subseteq C[[\mathfrak{M}]]$: corps de **séries réticulées**.

Exemple : pour $f = x^2 + x + 1 + x^{-1} + \dots$ on a $\text{supp } f \subseteq \{x^{-1}\}^* x^2$.

Construction de \mathbb{T}

Transséries logarithmiques

Commencer avec le groupe de monômes

$$\mathfrak{L} = \mathfrak{E}_0 = x^{\mathbb{R}} (\log x)^{\mathbb{R}} (\log \log x)^{\mathbb{R}} \dots$$

et le logarithme sur $\mathbb{R} \llbracket \mathfrak{L} \rrbracket_*^+$:

$$\begin{aligned} \log (c x^{\alpha_0} \dots \log_l^{\alpha_l} x (1 + \delta)) = \\ \log c + \alpha_0 \log x + \dots + \alpha_l \log_{l+1} x + \log (1 + \delta). \end{aligned}$$

Étape d'induction

Soit \mathfrak{E}_n avec un logarithme sur $\mathbb{R} \llbracket \mathfrak{E}_n \rrbracket_*^+$.

$$\mathfrak{E}_{n+1} = \exp \mathbb{R} \llbracket \mathfrak{E}_n \rrbracket^\uparrow,$$

où

$$\exp f^\uparrow \succcurlyeq \exp g^\uparrow \Leftrightarrow f \geq g.$$

Prendre

$$\log (c e^{f^\uparrow} (1 + \delta)) = \log c + f^\uparrow + \log (1 + \delta).$$

Limite inductive : $\mathbb{T} = C \llbracket \mathfrak{E}_0 \cup \mathfrak{E}_1 \cup \dots \rrbracket$.

Exemple. $e^{e^x(1 + \frac{1}{x} + \frac{1}{x^2} + \dots)} \in \mathfrak{E}_2$.

Transbases

Une **transbase** est un tuple $\mathfrak{B} = (\mathfrak{b}_1, \dots, \mathfrak{b}_n)$ avec

TB0. $1 \prec \mathfrak{b}_1 \prec \dots \prec \mathfrak{b}_n$ transmonômes.

TB1. $\mathfrak{b}_1 = \exp_l x$, avec $l \in \mathbb{Z}$.

TB2. $\mathfrak{b}_i \in \exp \mathbb{R} \llbracket \mathfrak{b}_1; \dots; \mathfrak{b}_{i-1} \rrbracket$ pour $i > 1$.

Expansion récursive de $f \in C \llbracket \mathfrak{b}_1; \dots; \mathfrak{b}_n \rrbracket$:

$$\begin{aligned}
 f &= \sum_{\alpha_n} f_{\alpha_n} \mathfrak{b}_n^{\alpha_n}; \\
 f_{\alpha_n} &= \sum_{\alpha_{n-1}} f_{\alpha_n, \alpha_{n-1}} \mathfrak{b}_{n-1}^{\alpha_{n-1}}; \\
 &\vdots \\
 f_{\alpha_n, \dots, \alpha_2} &= \sum_{\alpha_1} f_{\alpha_n, \dots, \alpha_1} \mathfrak{b}_1^{\alpha_1}.
 \end{aligned}$$

Théorèmes des transbases incomplètes

Théorème 1. Soit \mathfrak{B}_0 une transbase et $f \in \mathbb{T}$ une transsérie. Alors il existe un supertransbase $\mathfrak{B} \supseteq \mathfrak{B}_0$ avec $f \in \mathbb{R} \llbracket \mathfrak{B}^C \rrbracket$.

Exemple. $\log(x + e^{\frac{-x^2}{1-x^{-1}}}) \in \mathbb{R} \llbracket \log x; x; e^{x^2+x} \rrbracket$.

Différentiation

Différentiation sur \mathbb{L}

Pour $m = x^{\alpha_0} \dots (\log_l x)^{\alpha_l} \in \mathfrak{L}$:

$$m' = m \left(\frac{\alpha_0}{x} + \dots + \frac{\alpha_l}{x \dots \log_l x} \right).$$

« Extension par linéarité forte » à $\mathbb{L} = \mathbb{R} \llbracket \mathfrak{L} \rrbracket$.

Différentiation sur \mathbb{T}

Pour $m = e^{f^\uparrow} \in \exp \mathbb{R} \llbracket \mathfrak{E}_n \rrbracket^\uparrow$:

$$m' = (f^\uparrow)' m$$

« Extension par linéarité forte » à $\mathbb{R} \llbracket \mathfrak{E}_{n+1} \rrbracket$.

Mouvements supérieur et inférieur

- $f \uparrow = f \circ \exp.$
- $f \downarrow = f \circ \log.$

Partie II

Polynômes différentiels algébriques

$$\begin{aligned}
 P &= \sum_d P_d \\
 P_d &= \sum_{i_0 + \dots + i_r = d} P_{i_0, \dots, i_r} f^{i_0} \dots (f^{(r)})^{i_r} \\
 \deg P &= \max \{i_0 + \dots + i_r \mid P_{i_0, \dots, i_r} \neq 0\} \\
 \|P\| &= \max \{i_1 + \dots + r i_r \mid P_{i_0, \dots, i_r} \neq 0\} \\
 P_{+h}(f) &= P(f + h) \\
 P_{\times h}(f) &= P(fh) \\
 P^\uparrow(f^\uparrow) &= P(f)^\uparrow
 \end{aligned}$$

Parties dominantes

$$\begin{aligned} \mathfrak{d}_P &= \max \{ \mathfrak{d}_{P_{i_0, \dots, i_r}} \mid P_{i_0, \dots, i_r} \neq 0 \} \\ D_P &= \sum_{i_0, \dots, i_r}^{\leq} P_{i_0, \dots, i_r, \mathfrak{d}_P} c^{i_0} \dots (c^{(r)})^{i_r} \end{aligned}$$

Théorème 2. Pour un $k \leq \|P\|$, il existe un $N_P = N \in \mathbb{R}[c] (c')^{\mathbb{N}}$, tel que pour tout $l \geq k$:

$$D_{P \uparrow_l} = N_P.$$

Exemple.

$$\begin{aligned} P &= f f'' - (f')^2 \\ P \uparrow &= e^{-x} (f f'' - f f' - (f')^2) \\ P \uparrow \uparrow &= -e^{-e^x - x} f f' + e^{-e^x - 2x} (f f'' - (f')^2) \\ N_P &= -f f' \end{aligned}$$

N_P : polynôme de Newton associé à 1.

Polygone de Newton

$$P(f) = 0 \quad (f \prec \mathfrak{v}) \quad (*)$$

Degré de Newton

- $\mathfrak{m} \prec \mathfrak{v}$ **monôme dom. pot.** si $N_{P \times \mathfrak{m}} \notin C$.
- $\tau = c \mathfrak{m} \prec \mathfrak{v}$ **terme dom. pot.** si $N_{P \times \mathfrak{m}}(c) = 0$.
- **Multiplicité** de τ : mult. de c comme racine de $N_{P \times \mathfrak{m}}$.
- **Degré de Newton**: deg. max. de $N_{P \times \mathfrak{m}}(\mathfrak{m} \prec \mathfrak{v})$.

Types de monômes dom. pot.

Algébrique. $N_{P \times \mathfrak{m}} \in \mathbb{R}[c] \setminus C$.

Différentiel. $N_{P \times \mathfrak{m}} \in \mathbb{R}(c')^{\mathbb{N}^*}$.

Mixte. $N_{P \times \mathfrak{m}} \in (\mathbb{R}[c] \setminus \mathbb{R})(c')^{\mathbb{N}^*}$.

M.d.p.s Algébriques et mixtes

Proposition 3. *Supposons $P_i \neq 0$ et $P_j \neq 0$. Alors il existe un égalisateur unique $\mathfrak{m} = \mathfrak{e}_{i,j}$, tel que $N_{(P_i+P_j) \times \mathfrak{m}}$ ne soit pas homogène.*

M.d.p.s différentiels

Polynômes de Riccati :

$$P_i(f) = R_{P,i}(f^\dagger) f^i$$

Proposition 4. *Le monôme $\mathfrak{m} \prec \mathfrak{v}$ est un monôme dominant potentiel par rapport à*

$$P_i(f) = 0$$

si et seulement si

$$R_{P,i,\mathfrak{m}^\dagger}(f^\dagger) = 0 \quad \left(f^\dagger \prec \frac{1}{x \log x \log \log x \dots} \right)$$

à un degré de Newton strictement positif.

Raffinements

Changement de variables + contrainte asymptotique

$$f = \varphi + \tilde{f} \quad (\tilde{f} \prec \tilde{\mathbf{v}}) \quad (1)$$

transforme (*) dans

$$P_{+\varphi}(\tilde{f}) = 0 \quad (\tilde{f} \prec \tilde{\mathbf{v}}) \quad (2)$$

Théorème 5. Soit τ le terme dominant de φ . Alors le degré de Newton de (2) vaut la multiplicité de τ comme terme dominant potentiel pour (*).

Équations quasi-linéaires

Quasi-linéaire : de degré de Newton 1.

Théorème 6. Toute équation quasi-linéaire admet une « solution distinguée ».

Dénouements

Degré de Newton d n'augmente pas pour le raffinement

$$f = \tau + \tilde{f} \quad (\tilde{f} \prec \tilde{\mathbf{v}})$$

→ considérer raffinements comme

$$f = \psi + \tilde{f} \quad (\tilde{f} \prec \tilde{\mathbf{v}}),$$

avec

$$\frac{\partial P}{\partial f}(\psi) = 0 \quad (\psi \prec \mathbf{v}).$$

→ dénouement : raffinement (1) avec

U1. Le degré de Newton degré de (2) est d .

U2. Pour tout $\tilde{\varphi} \prec \tilde{\mathbf{v}}$, le degré de Newton de

$$P_{\varphi+\tilde{\varphi}}(\tilde{f}) = 0 \quad (\tilde{f} \prec \mathfrak{d}(\tilde{\varphi}))$$

est $< d$.

Structure des solutions

Théorème 7. *Si les coefficients de P sont tous purement exponentiels, alors il existe un entier $U_{d,r,w}$, tel que la profondeur logarithmique de chaque racine de P est bornée par $U_{d,r,w}$.*

Exemple

$$P = f + f f'' - (f')^2.$$

Terme dominant potentiel algébrique :

$$\tau = \frac{1}{2} x^2.$$

Terme dominant potentiel différentiel :

$$\mu e^{\lambda x}$$

avec $\lambda > 0$.

Exercice

Autres termes du développement...

Partie III

Théorème des valeurs intermédiaires

Théorème 8. Soit P un polynôme différentielle algébrique à coefficients dans \mathbb{T} . Si $\varphi < \psi$ sont tels que $P(\varphi)P(\psi) < 0$, alors il existe un $f \in (\varphi, \psi)$ avec $P(f) = 0$.

Exemple: $P = f^7 + e^{e^x} f^3 f''' + \Gamma(\log \Gamma(x) + 1) = 0$.

Stratégie de preuve

Généraliser le théorème à des φ et ψ du type

- $\varphi = \xi \pm \mathfrak{a}_{\mathbb{T}}$.
- $\varphi = \xi \pm \mathfrak{m}_{\mathbb{T}}$.
- $\varphi = \xi \pm \mathfrak{a}_{\mathfrak{m}}$
- $\varphi = \xi \pm \mathfrak{m}_{\mathfrak{m}}$.
- $\varphi = \xi \pm \gamma$, où $\gamma = \frac{1}{x \log x \log \log x \dots}$.

Comportement autour de zéro et l'infini

Lemme 9. *Le signe de $P(\pm f)$ est constant pour $f \in \mathbb{T}$ suffisamment grand.*

Démonstration. Réécrire P en $f, f^\dagger, f^{\dagger\dagger}, \dots$

□

Lemme 10. *Le signe de $P(\pm \varepsilon)$ est constant pour $f \in \mathbb{T}$ suffisamment petit.*

Comportement autour des constantes

- $\sigma_P(f) = \text{sign } P(f)$.
- $f \ll g \Leftrightarrow \log |f| \prec \log |g|$.
- $N_P = Q(c) (c')^\nu$ et P purement exponentiels.
- μ multiplicité de c en comme racine de Q .

Lemme 11. *Pour tout $0 < \varepsilon \prec 1$ avec $\varepsilon \ll e^x$, les signes de $P(c - \varepsilon)$ et $P(c + \varepsilon)$ sont indépendants de ε et donnés par*

$$(-1)^\mu \sigma_P(c - \varepsilon) = (-1)^\nu \sigma_P(c + \varepsilon) = \sigma_{Q^{(\mu)}}(c).$$

Lemme 12. *Pour P homogène de degré i :*

$$\sigma_P(\varepsilon) = \sigma_P(\varepsilon) = \sigma_{R_P, i(\varepsilon^\dagger)} = \sigma_{R_P, i(-\gamma)}$$

pour tout $0 < \varepsilon \prec 1$ avec $\varepsilon \ll e^x$.

Comportement avant et après les constantes

Lemme 13. *Pour tout $0 < f \succ 1$ avec $f \ll e^x$, les signes de $P(-f)$ et $P(f)$ sont indépendants de f et donnés par*

$$(-1)^{\deg Q + \nu} \sigma_P(-\mathfrak{m}) = \sigma_P(\mathfrak{m}) = \text{sign } Q_{\deg Q}.$$

Lemme 14. *Pour P homogène de degré i :*

$$\sigma_P(\mathfrak{m}) = \sigma_P(f) = \sigma_{R_P, i}(f^\dagger) = \sigma_{R_P, i}(\gamma),$$

pour tout $0 < f \succ 1$ avec $f \ll e^x$.

Démonstration finale

- Réduction à des intervalles de la forme $(\xi, \xi + \varepsilon \mathfrak{v})$ ou $(\xi + \gamma, \xi + \varepsilon \mathfrak{v})$.
- Triple induction sur l'ordre de P , le degré de Newton de $(*)$ et la longueur maximale d'une chaîne de « raffinements privilégiés ».
- Réduire l'intervalle utilisant les lemmes et en surveillant l'endroit où s'opère le changement de signe.

Et après ?

- Transséries complexes
 - Au moins d solutions dans les transséries complexes. \square
 - Opérateurs différentiels linéaires se factorisent. \square
 - Séparations de cas & régions correspondantes. (...)
 - Fonctions analysables. (...)
- Équations différentielles aux différences
 - OK pour des postcompositions avec exponentialité 0 (comme $z + 1, qz, z^N$).
 - Transséries de force supérieure (thèse de MICHAEL SCHMELING).
 - Transséries imbriquées.
- Théorie de modèles.
- Algorithmes.
- Etc.